

Seminar „Agentensysteme: Eine praktische Einführung“, WS 2000/2001

Einführung in die Blockwelt

3. Termin, 3.11.2000

1/15

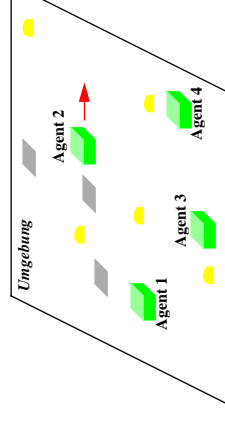
WorldServer als WBS-Agent

- Rein reaktiver Agent, d.h. keine dynamische Welt
- Bietet zwei Dienste an (ProvideMessage):
 1. „World-Vis-Data“: Weltinformationen zur Visualisierung
 ↳Verteiler „World-Visualization“ ↳ Viewer-Agenten
 2. „World-Data“: Aktuelle „Welt-Wahrnehmungen“ jedes Agenten
 ↳ Agenten
- Nimmt Aktionen der Agenten entgegen und prüft auf Durchführbarkeit
- Sämtliche Informationen als Text (StringMessage („b1ab1a1a“)) verspricht, der Inhalt (hier „b1ab1a1a“) entspricht „Blockwelt-Protokoll“

3/15

WorldServer

- Definiert und verwaltet die Welt mit allen Agenten und Objekten (Zustand, Aktionen, etc.)
- Welt:
 - 2-dim. quadratisches Gitter mit Ursprung (0,0) in der Mitte
 - Objekte und Agenten belegen immer genau einen Gitterpunkt
 - Definiert durch Einträge in der default.config
 - Gittergröße: „worldSize 30“, d.h. in jede Richtung 15 Gitterpunkte
 - „World-KB
- /vol/wbs/share/lehre/ws001/AgentenSem/share/welten/Welt.dat“
 ↳ Datenbank Welt.dat: „(Gold gold1 7 -3) (Gold gold2 3 4) ...“



2/15

Blockwelt-Protokoll: WorldServer

Verschickt StringMessages Über Verteiler „World-Visualization“:

- Zur Initialisierung einer neuen Welt:


```
„NewWorld (<Objekt1> (<Objekt2> (<Objekt3>)...“ , mit:
<Objekt1> = „<Typ> <Name> <x> <y>“, bei Agenten:
<Objekt1> = „Agent <Agentname> <x> <y> <Richtung> <Farbe>“, mit:
<Richtung> = „0“ (Norden) | „1“ (Osten) | „2“ (Süden) | „3“ (Westen)
<Farbe> = „<R> <G> <B>“, drei RGB-Werte von 0.0 bis 1.0, z.B.: „0.2 1.0 0.6“
```
- Aktuelle Welt: „World (<Objekt1> (<Objekt2> (<Objekt3>)...“
- Wenn ein neuer Agent eingetreten ist: „NewAgent <Agentname> <x> <y> <Richtung> <Farbe>“
- Wenn ein Objekt (auch Agent!) gelöscht wurde: „KillObject <Name>“

4/15

Agenten

- Haben Position und Ausrichtung in der Welt
 ⇔ Blick- und Fortbewegungsrichtung vorgegeben
- Proaktiv (ActiveThreadAgent) ⇔ Ständige Verarbeitungsschleife
 → Wahrnehmen → Schlussfolgern → Handeln



- Wartezeit zwischen zwei Zyklen in default.config definierbar: „SleepDuration 1“

- Handeln in der Welt durch Fortbewegen, genauer:
 Pro Handlungsschritt **1 x Drehen und dann max. einen Schritt nach vorne!**

- Drehen im eigenen („egozentrischen“) Bezugssystem, d.h. „vorwärts“, „rechts herum“, „links herum“ oder „umdrehen“

Agenten und WorldServer

- WorldServer bietet Dienst „World-Data“ ⇔ Agenten melden sich *explizit* an:
 „Join <Farbe>“ (Agentenname durch Absender der Nachricht gegeben)
- WorldServer schickt Nachricht über Startposition/-ausrichtung des Agenten in der Welt:
 „Start <x> <y> <Richtung>“
- Agenten senden ihre Aktionen an den WorldServer
Achtung: Erfolg *nicht* garantiert und auch *nicht* mitgeteilt!
- WorldServer schickt *aktuelle* Informationen über die Welt, d.h. bei *jeder* Änderung der Welt!

Agenten: Wahrnehmen

- WorldServer unterrichtet Agenten über die Welt: *Individuelle* simulierte *visuelle* Wahrnehmung:

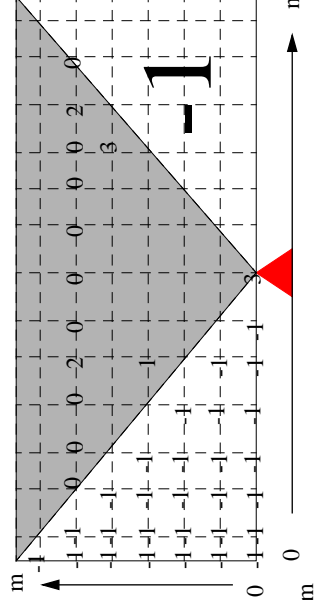
„World <Weltausschnitt>“, mit:

<Weltausschnitt> = „#Zeilen #Spalten x₀₀...x_{0n} x₁₀...x_{1n} ... x_{mn}“

Die (x_{i,j}) beschreiben den wahrgenommenen Sichtkegel.

- Wert x_{i,j} gibt das Objekt an den Koordinaten (resp. auf dem Gitterpunkt) an:

- 1 ⇔ unbekannt
- 0 ⇔ leer
- 1 ⇔ Loch
- 2 ⇔ Gold
- 3 ⇔ Agent
- ... ⇔ (wird noch nicht verraten)
- 99 ⇔ Rand (unerlaubtes Gebiet)

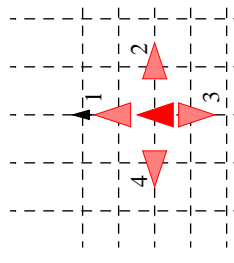


- Größe des Sichtkegels festgelegt in default.config:

Eintrag: „VisDistance 6“ ⇔ m=6, n=2*m

Agenten: Handeln

- Bietet Dienst „Agent-Data-Service“ (über Verteiler „Agent-Data“) an
 ⇔ Alle Aktionen über Verteiler „Agent-Data“
 ⇔ WorldServer (trägt sich ein)
- Handelt in der Welt durch *Fortbewegen* ⇔ Nachricht an „Agent-Data“-Verteiler:
 „Move <Richtung> <Schritt>“, mit:
 <Richtung> = 1 (vorwärts), 2 (rechts herum), 3 (umdrehen), 4 (links herum)
 <Schritt> = 0 (keinen Schritt), 1 (einen Schritt)





Wie baue ich meinen eigenen Agenten?

- Beispiel-Agent unter .../agenten/TestAgent/src/
- Eine „Schablone“ für den eigenen Agenten anlegen:
 1. Lokales Arbeitsverzeichnis (irgendwo im Homes) erstellen
 2. Die Daten „createAgentDir“ und „AgentDirTemplate“ aus dem Unterverzeichnis .../agenten/ kopieren
 3. Ausführen: „createAgentDir <Agentname>“
- ⇨ Quellen:
 1. <Agentname>_Main.cc (ergibt das Executable, unwichtig)
 2. <Agentname>.hh
 3. <Agentname>.cc
- Compilieren einfach mit „make“ ⇨ Ausführbares Programm <Agentname>
- In eigenes Agentensystem einbinden über agents.config:


```
OWNPATH <Arbeitsverzeichnis>
....
AgentXYZ <Agentname> - - -
```



TestAgent.cc

```
#include "TestAgent.hh"

// Konstruktor
TestAgent::TestAgent (const char *agentname, const char *maintainhost,
                    int maintainport)
    : ActiveThreadAgent (agentname, maintainhost, maintainport)
{
    r=1.0; g=0.0; b=0.0;
    sleepDuration = 1;
    blickweite = 1;
    interface->createDistributor("Agent-Data");
}

// Destruktor
TestAgent::~TestAgent()
{}

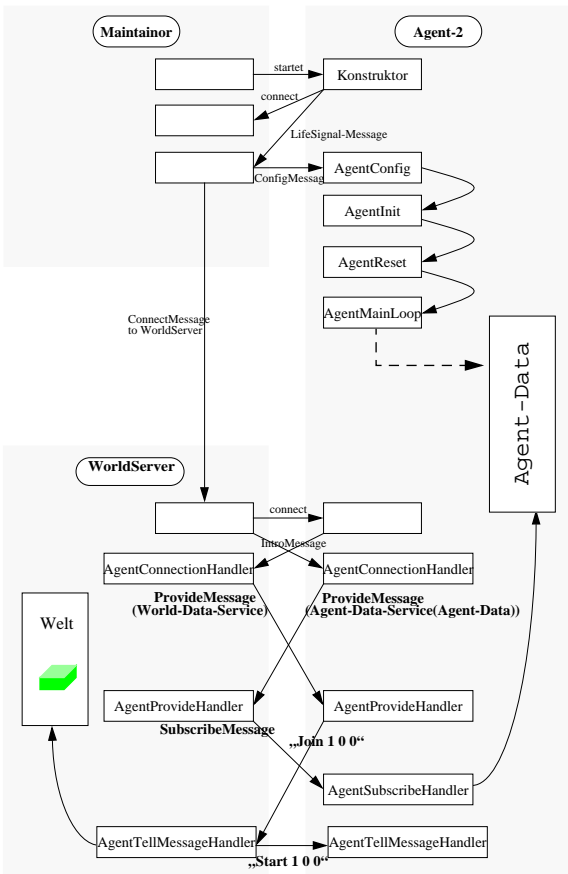
// Initialisierung des Agenten
void TestAgent::AgentInit()
{}

// Konfiguration des Agenten
void TestAgent::AgentConfig(const BO_String &slot,
                          const BO_String &value)
{
    if (slot == "VisDistance")
        blickweite = (int)value;
    else if (slot == "SleepDuration")
        sleepDuration = (int)value;
}

// Zuruecksetzen des Agenten
void TestAgent::AgentReset()
{}

// Wird aufgerufen, wenn neuer Kommunikationspartner hinzugekommen ist
void TestAgent::AgentConnectionHandler(const BO_String &agent)
{
    ProvideMessage("Agent-Data-Service (Agent-Data)").tell(agent);
}

// Wird aufgerufen, wenn sich ein neuer Agent auf einem
// unserer Verteiler eintraegt
void TestAgent::AgentSubscribeHandler(const BO_String &agent,
                                     const BO_String &verteiler)
{}
```



TestAgent.hh

```
#ifndef TestAgent_H
#define TestAgent_H

#include <math.h>
#include "ActiveThreadAgent.hh"

class TestAgent : public ActiveThreadAgent
{
public :
    // Konstruktor
    TestAgent(const char *agentname, const char *maintainhost,
             int maintainport);

    // Destruktor
    virtual ~TestAgent();

    // Main-Loop
    virtual void AgentMainLoop();

protected :

    // Die benoetigten Methoden fuer den Agenten
    virtual void AgentInit();
    virtual void AgentReset();
    virtual void AgentConfig(const BO_String &slot, const BO_String &value);
    virtual void AgentConnectionHandler(const BO_String &agentname);
    virtual void AgentProvideHandler(const BO_String&, const BO_String&,
                                    const BO_String&);
    virtual void AgentSubscribeHandler(const BO_String&, const BO_String&);
    virtual void AgentTellMessageHandler(Message *msg);

    // Soll ein neuer Move gemacht werden? Wenn ja, welcher?
    bool howToMove(int&, int&);

    // Einen Move vollziehen
    void doMove(int, int);

    // Daten
    int welt [25][25];
    int blickweite;
    float r,g,b;
    int sleepDuration;
};
```

```
// MainLoop des Agenten
void TestAgent::AgentMainLoop()
{
    int direction, step;

    // Hauptschleife des Agenten: perceive -> reason -> act
    // (perceive geschieht nebenlaeufig durch Nachrichtenempfang)
    while (true) {
        sleep(sleepDuration);

        // reason: wie sieht der naechste move aus?
        if (howToMove(direction, step))

            // act: vollfuehre move
            doMove(direction, step);
    }
}

// Reason-Methode des Agenten: Waehle naechste Aktion
bool TestAgent::howToMove(int &direction, int &step)
{
    // zufaelliges Umherlaufen
    int i = rand();
    i = i/8191.75 + 1;
    direction = i;
    step = 1;
    switch (direction) {
    case 1:
        cout << "Weiter vorwaerts" << endl;
        break;
    case 2:
        cout << "Drehe nach rechts" << endl;
        break;
    case 3:
        cout << "Drehe um" << endl;
        break;
    case 4:
        cout << "Drehe nach links" << endl;
        break;
    }
    return true;
}
```

```
// Ein anderer Agent bietet einen bestimmten Dienst an.
// Entsprechende Nachrichten gehen bei diesem ueber einen
// zugehoerigen Verteiler.
void TestAgent::AgentProvideHandler(const BO_String &agent,
                                   const BO_String &dienst,
                                   const BO_String &verteiler)
{
    // Beim WorldServer anmelden/eintragen
    if (dienst == "World-Data-Service") {
        BO_String s;
        s << "Join " << r << " " << g << " " << b << STRING_END;
        StringMessage(s).tell(agent);
    }
}

// Verarbeitung eingehender Nachrichten
void TestAgent::AgentTellMessageHandler(Message *msg)
{
    if (msg) {
        if (msg->getID() == "STR") {
            StringMessage *smsg = dynamic_cast<StringMessage*>(msg);
            if (smsg) {
                BO_String ident, content;
                content.instream_line();
                smsg->string >> ident >> content;
                if (ident == "Start") {
                    // WorldServer hat Startposition mitgeteilt
                    int x,y,d;
                    content >> x >> y >> d;
                    cout << "Starte bei " << x << ", " << y
                        << ", Richtung " << d << endl;
                }
                else if (ident == "World") {
                    // WorldServer hat einen neuen Weltausschnitt geliefert
                    int entf,breite;
                    content >> entf >> breite;
                    cout << "Neues Sichtfeld -----" << endl;
                    for (int i=0; i<entf; i++) {
                        for (int j=0; j<breite; j++) {
                            content >> welt[i][j];
                            cout << welt[i][j];
                        }
                        cout << endl;
                    }
                    cout << "-----" << endl;
                }
                else
                    cerr << "unbekannte Nachricht:" << ident << endl;
            }
        }
    }
}}
```

```
// Act-Methode: Mache den Schritt
void TestAgent::doMove(int direction, int step)
{
    BO_String s;
    s << "Move " << direction << " " << step << STRING_END;
    StringMessage m (s);
    m.tellDistr("Agent-Data");
}
```

Aufgaben

- Eigenen Agenten einrichten, kompilieren und in eigenes Agentensystem aufnehmen
- Eigenen Blockwelt-Agenten programmieren
- Für Interessierte: Textbasierten Viewer

Nächste Woche

- Blockwelt bevölkern
- Theorie: Kommunikation mit Nachrichten
- Technischer Support (ständig: Kontakt siehe Webseite <http://www.TechFak.Uni-Bielefeld.DE/tech-fak/ags/wbski/lehre/digiSA/Agentensysteme/>)